

INTEGRALES CURVILIGNES



Classification Thèmes de MegaMaths

Docs de Dany-Jack MERCIER

9

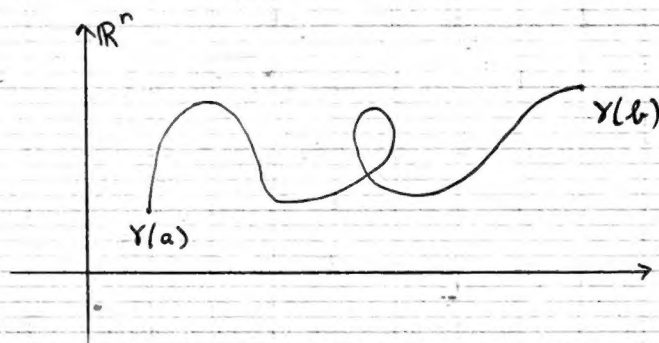
Les intégrales curvilignes

Arc paramétré, arc géométrique

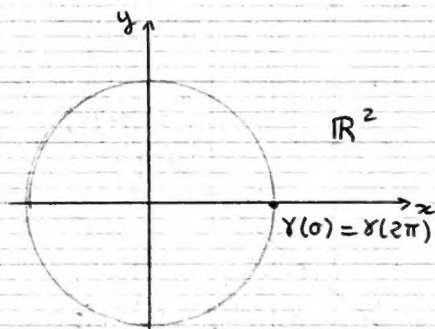
Arc paramétré :

$$t \in [a, b] \subset \mathbb{R} \longrightarrow \gamma(t) \in \mathbb{R}^n$$

γ de classe C^1



ex d'arc paramétré : $t \in [0, 2\pi] \longrightarrow \begin{pmatrix} \cos t \\ \sin t \end{pmatrix} = \gamma(t) \in \mathbb{R}^2$



Fonction C^1 par morceaux : on peut faire une partition de l'intervalle $[a, b]$ de définition où γ est C^1 sur chacun des sous-intervalles.

$$\begin{array}{c} \text{---} | \text{---} | \text{---} | \text{---} | \text{---} \\ a = t_1 \quad t_2 \quad t_3 \quad t_4 \quad b = t_5 \end{array}$$

Dans l'exemple ci-dessus :

$$s \in [0, \pi] \xrightarrow{\beta} \begin{pmatrix} \cos 2s \\ \sin 2s \end{pmatrix}$$

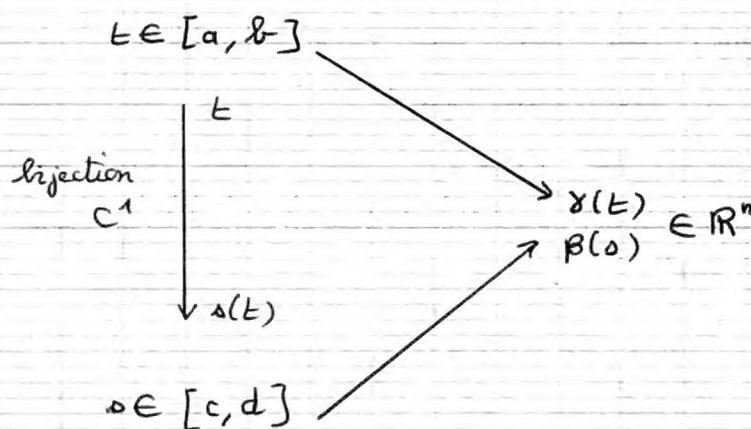
Def Deux arcs paramétrisés $t \in [a, b] \rightarrow \gamma(t) \in \mathbb{R}^n$
 $s \in [c, d] \rightarrow \beta(s) \in \mathbb{R}^n$
 de classe C^1 sont équivalents (\sim) s'il existe une bijection
 de classe C^1 $[a, b] \rightarrow [c, d]$
 $t \mapsto s(t)$
 tel que

$$\gamma(t) = \beta \circ s(t) \quad \text{sur } [a, b]$$

Dans l'exemple du cercle :

$$\begin{aligned}
 [0, 2\pi] &\longrightarrow [0, \pi] \\
 t &\longmapsto s = \frac{t}{2}
 \end{aligned}$$

Diagramme commutatif :



Remarque : $\gamma(t(s)) = \beta(s)$.

Même image dans \mathbb{R}^n .

Par définition on appellera arc géométrique de classe C^1 une classe d'équivalence de cette relation \sim (entre les arcs paramétrisés).

Remarquons que nous aurons $s'(t) > 0 \quad \forall t$ ou $s'(t) < 0 \quad \forall t$.
On est conduit à définir la relation :
 \sim avec m orientation.

Def

$s = C^1$ -difféomorphisme

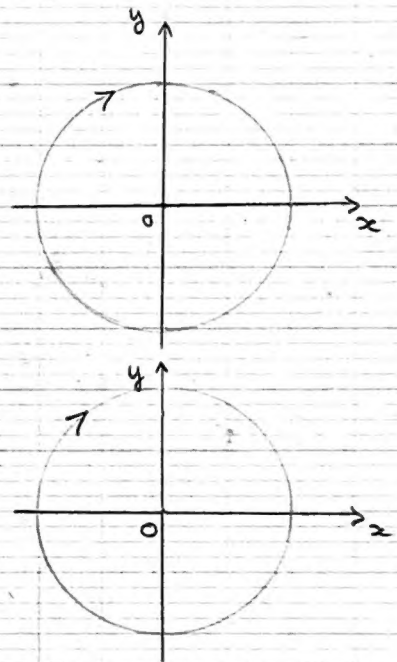
γ et β sont " \sim avec même orientation" s'il existe
 $s : t \in [a, b] \mapsto s(t) \in [c, d]$ de classe C^1 ainsi que son
inverse et strictement croissante, c.à.d. $s'(t) > 0 \quad \forall t \in [c, d]$.
Les classes d'équivalence sont appelées "arcs géométriques
orientés".

ex :

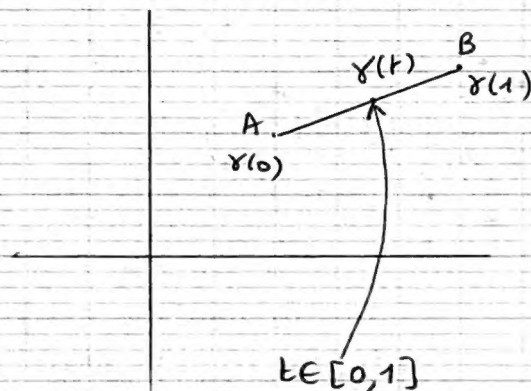
$$u \in [0, 2\pi] \xrightarrow{\delta} \delta(u) = \begin{pmatrix} \cos u \\ -\sin u \end{pmatrix}$$

$\downarrow s$

$$s(u) = t = -u \xrightarrow{\gamma} \gamma(t) = \delta(-t) = \begin{pmatrix} \cos(-t) \\ -\sin(-t) \end{pmatrix}$$



ex :



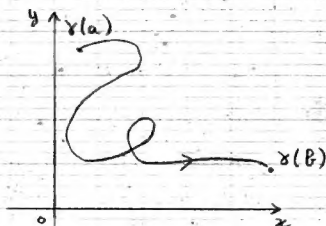
$$\begin{aligned} \gamma(t) &= (1-t)A + tB \\ &= t(B-A) + A \end{aligned}$$

Intégrale curviligne

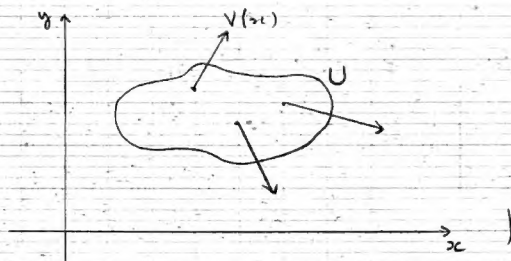
1° Définitions

Soit Γ un arc géométrique orienté

$$\gamma: t \in [a, b] \rightarrow \gamma(t) \in \mathbb{R}^n$$



$V(x)$ un champ de vecteur de classe C^0 au voisinage de $\text{Im } \gamma$
 (Un champ de vecteur de classe C^0 sur un ouvert $U \subset \mathbb{R}^n$ est l'application $V: x \in U \rightarrow V(x) \in \mathbb{R}^n$ où V est de classe C^0)



Def

On posera :

$$\int_{\Gamma} \vec{V}(x) \cdot d\vec{x} = \int_a^b \vec{V}(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt$$

Nous aurons donc :

$$\int_{\Gamma} \vec{V}(x) \cdot d\vec{x} = \int_a^b [V_1(\gamma(t)) \cdot x_1'(t) + \dots + V_n(\gamma(t)) \cdot x_n'(t)] dt$$

Soit $\beta \sim \gamma$ avec même orientation

Il existe $s: t \in [a, b] \rightarrow s = s(t) \in [c, d]$

$s'(t) > 0$

tel que $\beta(\alpha(t)) = \gamma(t)$

Alors

$$\int_c^d \vec{V}(\beta(s)) \vec{\beta}'(s) ds = \int_a^b \underbrace{\vec{V}(\beta(\alpha(t)))}_{\gamma(t)} \underbrace{\beta'(\alpha(t)) \alpha'(t)}_{\gamma'(t)} dt$$

où $s = \alpha(t)$

$$\text{Or } \beta \circ \alpha(t) = \gamma(t) \Rightarrow \beta'(\alpha(t)) \cdot \alpha'(t) = \gamma'(t)$$

(dérivation des fonctions composées)

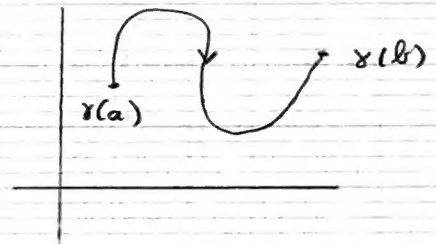
L'intégrale curviligne ne ~~peut~~^{dépend} donc que de l'arc géométrique orienté.

Exemple :

Γ = arc paramétré orienté

$$\gamma : t \in [a, b] \longrightarrow \gamma(t) \in \mathbb{R}^n$$

$$\alpha(t) = -t$$



$$(-\Gamma) : s \in [-b, -a] \longrightarrow \beta(s) = \gamma(-s) \in \mathbb{R}^n$$

A Γ on a associé "l'arc paramétré inverse" $(-\Gamma)$

Alors :

$$\int_{-\Gamma} \vec{V}(x) d\vec{x} = - \int_{\Gamma} \vec{V}(x) d\vec{x} \quad (\text{le vérifier!})$$

2° Propriétés de $\int_{\Gamma} \vec{V} \cdot d\vec{x}$

$$\vec{V}(x, y) = \begin{pmatrix} P(x, y) \\ Q(x, y) \end{pmatrix}$$

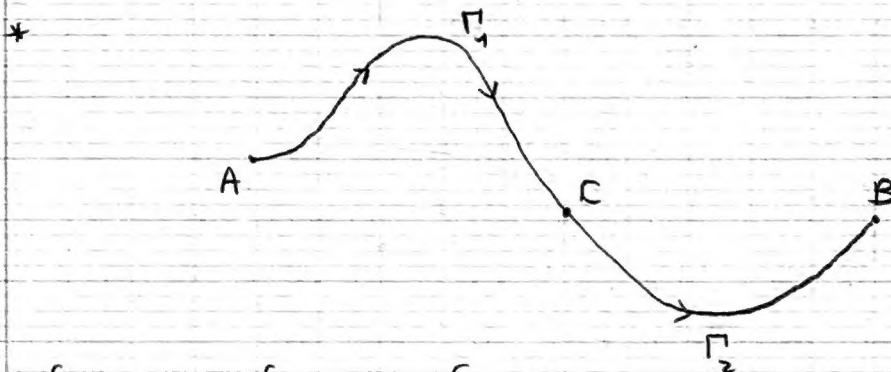
Notation :

$$\int_{\Gamma} \vec{V}(x) d\vec{x} = \int_{\Gamma} P(x, y) dx + Q(x, y) dy$$

$$V = \begin{pmatrix} A \\ B \\ C \end{pmatrix}$$

$$\int_{\Gamma} A dx + B dy + C dz = \int_a^b [A(M(t))x'(t) + B(M(t))y'(t) + C(M(t))z'(t)] dt$$

$$* \int_{\Gamma} (V+W) dx = \int_{\Gamma} V dx + \int_{\Gamma} W dx$$



$$\int_{\Gamma} V dx = \int_{\Gamma_1} V dx + \int_{\Gamma_2} V dx$$

$$\Gamma = \Gamma_1 + \Gamma_2$$

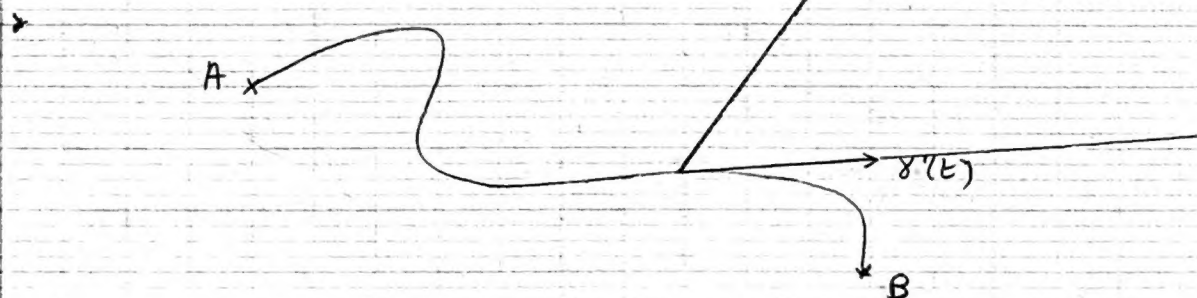
$$\Gamma : [a, b] \xrightarrow{\gamma} \gamma(t)$$

$$\Gamma_1 : [a, c] \xrightarrow{\gamma} \gamma(t)$$

$$\Gamma_2 : [c, b] \xrightarrow{\gamma} \gamma(t)$$

$$\int_a^b \int_c^a \int_b^c$$

oui.



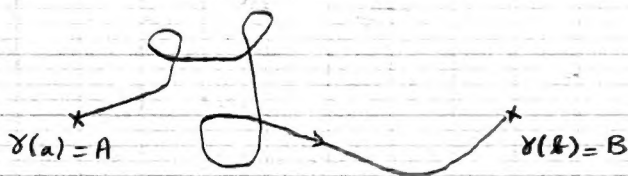
Def | Un champ de vecteurs $\vec{V}(x)$ dérive d'un potentiel $f(x)$ sur l'ouvert $U \subset \mathbb{R}^n$ si

$$\vec{V} = \vec{\nabla} f$$

$$f \in C^1(U) \quad \vec{\nabla} f = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(x), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(x) \right)$$

Propriété :

$$\int_{\Gamma} \vec{\nabla} f dx = f(B) - f(A)$$



En effet

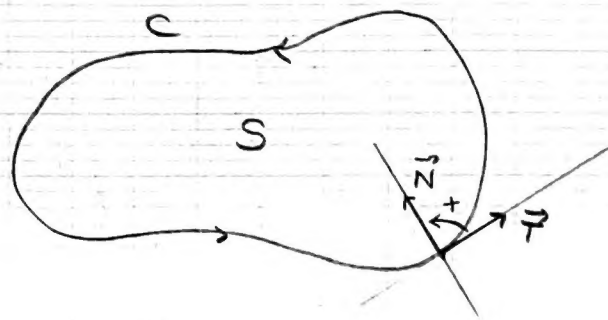
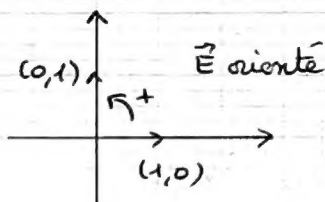
$$\int_{\Gamma} \vec{\nabla} f(x) \cdot d\vec{x} = \int_a^b \left[\frac{\partial f}{\partial x_1}(x(t)) \cdot x_1'(t) + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n}(x(t)) \cdot x_n'(t) \right] dt$$

$$[a, b] \xrightarrow{\gamma} \gamma(t) = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ \vdots \\ x_n(t) \end{pmatrix}$$

$$= \int_a^b \frac{d}{dt} (f(\gamma(t))) dt = f(\gamma(b)) - f(\gamma(a)) = f(B) - f(A)$$

Formule de Green dans le plan

$$\oint_C P dx + Q dy = \iint_S \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy$$

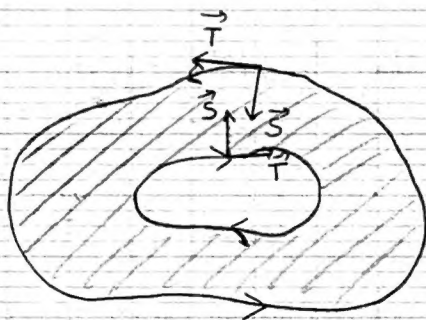


$V(x, y) = \begin{pmatrix} P(x, y) \\ Q(x, y) \end{pmatrix}$ de classe C^1 dans un voisinage ouvert de S

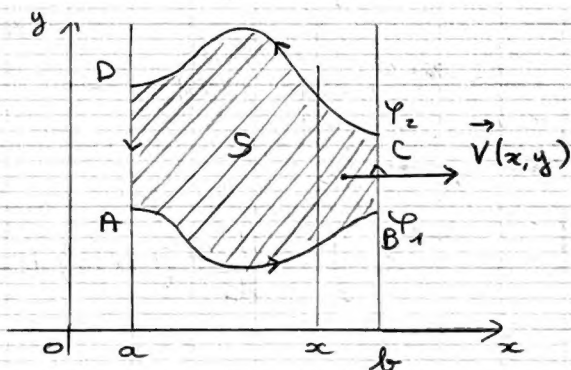
$(\vec{T}) =$ tangente

$(\vec{N}) =$ vecteur normal intérieur.

\vec{T} sera choisi tel que (\vec{T}, \vec{N}) soit directe.
L'orientation de \vec{E} donnée par:



a) Cas des régions de type I



$$S = \begin{cases} y_1(x) \leq y \leq y_2(x) \\ a \leq x \leq b \end{cases}$$

y_1 et y_2 de classe C^1 sur $]a, b[$
 C^0 sur $[a, b]$

On suppose $V(x, y) = \begin{pmatrix} P(x, y) \\ 0 \end{pmatrix}$

Calculons :

$$\int_C P dx = \int_{\vec{AB}} + \int_{\vec{BC}} + \int_{\vec{CD}} + \int_{\vec{DA}}$$

$\underbrace{\vec{BC}}_{=0} \quad \underbrace{\vec{DA}}_{=0}$

$$\widehat{AB} : x \in [a, b] \mapsto \begin{pmatrix} x \\ \varphi_1(x) \end{pmatrix}$$

$$\widehat{CD} : x \in [b, a] \mapsto \begin{pmatrix} x \\ \varphi_2(x) \end{pmatrix}$$

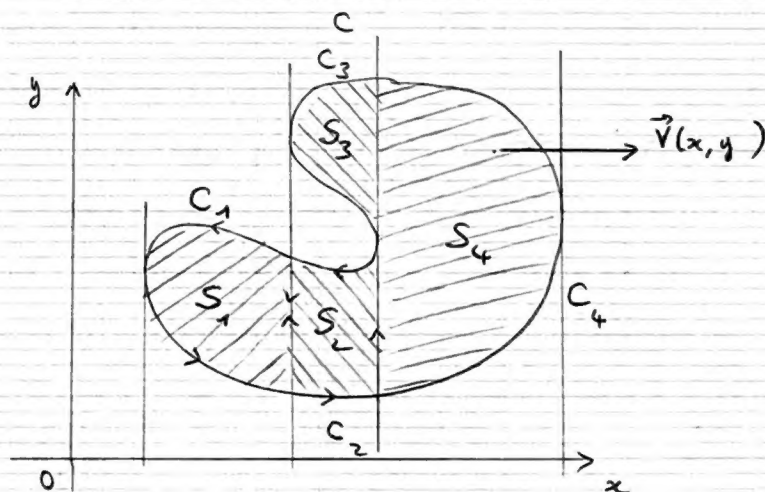
$$\begin{aligned} \int_c P dx &= \int_a^b P(x, \varphi_1(x)) dx + \int_b^a P(x, \varphi_2(x)) dx \\ &= \int_a^b [P(x, \varphi_1(x)) - P(x, \varphi_2(x))] dx \end{aligned}$$

D'autre part :

$$-\iint_S \frac{\partial P}{\partial y}(x, y) dx dy = - \int_a^b \left(\int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} \frac{\partial P}{\partial y}(x, y) dy \right) dx$$

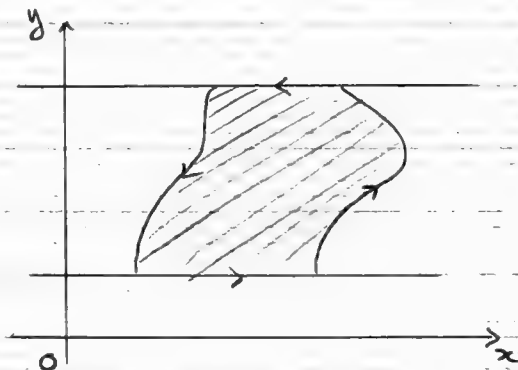
$$\underbrace{P(x, \varphi_2(x)) - P(x, \varphi_1(x))}_{P(x, \varphi_2(x)) - P(x, \varphi_1(x))}$$

b) La région S se découpe en un nombre fini de régions de type I
et $V = \begin{pmatrix} P \\ 0 \end{pmatrix}$



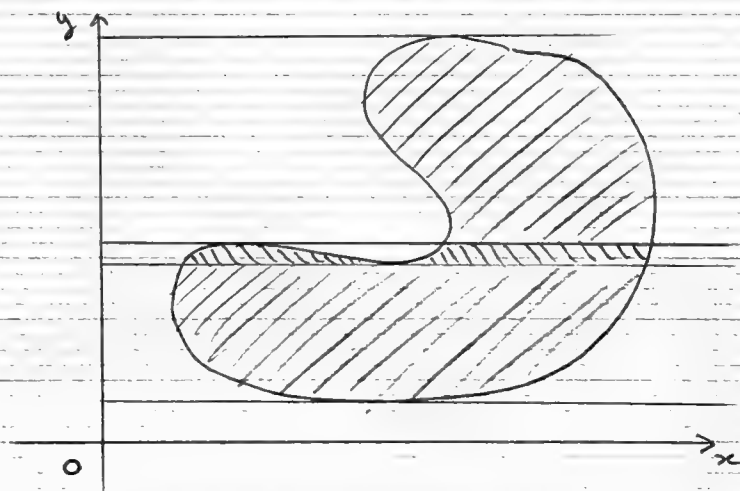
$$\iint_S -\frac{\partial P}{\partial y} dx dy = \iint_{S_1} + \iint_{S_2} + \iint_{S_3} + \iint_{S_4} = \int_c P dx$$

c) Cas des régions de type II et $V = \begin{pmatrix} 0 \\ Q \end{pmatrix}$



$$\begin{cases} \psi_1(y) \leq x \leq \psi_2(y) \\ c \leq y \leq d \end{cases}$$

d) La région S se découpe en un nbre fini de régions du type II
et $V = \begin{pmatrix} 0 \\ Q \end{pmatrix}$



Def | S est dite admissible si l'on peut la décomposer en un nombre fini de régions de type I ainsi qu'en régions du type II.

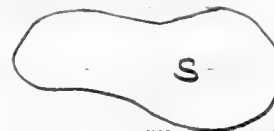
$$\text{Th} \quad \oint_C P dx + Q dy = \iint_S \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy$$

où S est une région admissible.

Application 1 : Soit V le champ de vecteurs tel que $\frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial y}$ sur S .
 alors $\int_C \vec{V} \cdot d\vec{x}$

Application 2 : Calcul d'aire

$$\text{Aire}(S) = \iint_S dx dy$$



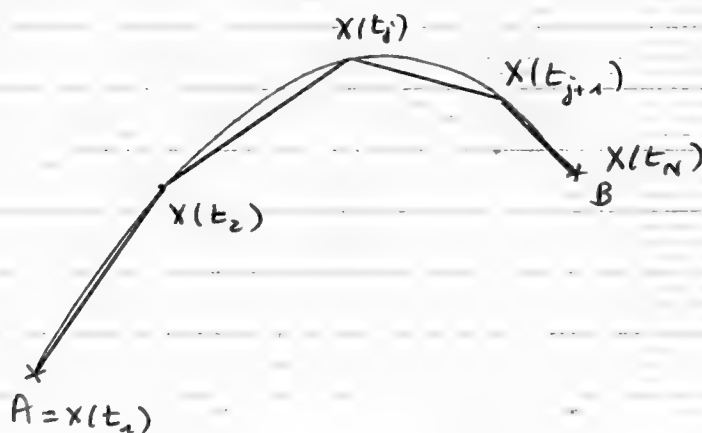
Si S est admissible alors $= \iint_S x dy = - \int_C y dx$

Alors :

$$\int_C y dx$$

$$\boxed{\iint_S dx dy = \frac{1}{2} \int_C (x dy - y dx)}$$

Longueur d'un arc de courbe dans \mathbb{R}^n



Soit un paramétrage $c^1: t \in [a, b] \rightarrow x(t) \in \mathbb{R}^n$

pas de la subdivision de $[a, b] = \sup_j (t_{j+1} - t_j) = \delta$

Le long de la ligne polygonale = $\sum_{j=1}^{N-1} \|x(t_{j+1}) - x(t_j)\|$

Def | Si la longueur des lignes polygonales inscrites admet une limite quand le pas $\delta \rightarrow 0$, cette limite est appelée longueur de C

Th | Soit C une courbe de classe C^1 , alors la limite existe et

$$I = \text{longueur}(C) = \int_a^b \|x'(t)\| dt$$

En effet :

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \delta_0 \quad \delta \leq \delta_0 \Rightarrow \left| \sum_{j=1}^{N-1} \|x(t_{j+1}) - x(t_j)\| - I \right| \leq \varepsilon$$

$\varepsilon > 0$

$$1) \exists \delta_1 / \delta \leq \delta_1 \Rightarrow \left| I - \sum_{j=1}^{N-1} (t_{j+1} - t_j) \underbrace{\|x'(t_j)\|}_{f(t_j)} \right| \leq \varepsilon$$

(théorie de l'intégrale)

$$2) \exists \delta_2 / \|x'(t) - x'(a)\| \leq \frac{\varepsilon}{b-a} \quad \forall t, a \text{ dès que } |t-a| \leq \delta_2$$

(continuité uniforme de $x'(t)$)

3)

$$\|x(t_{j+1}) - x(t_j) - (t_{j+1} - t_j) x'(t_j)\| \leq (t_{j+1} - t_j) \sup_{t_j \leq a \leq t_{j+1}} \|x'(a) - x'(t_j)\|$$

$$\text{En effet : } \|f(t) - f(a)\| \leq |t-a| \sup_{a \leq u \leq t} \|f'(u)\|$$

$t_j \leq a \leq t_{j+1}$

$$f(a) = x(a) - a x'(t_j)$$

$$\|f(t_{j+1}) - f(t_j)\| \leq |t_{j+1} - t_j| \sup_{t_j \leq a \leq t_{j+1}} \|f'(a)\|$$

2) et 3) \Rightarrow

$$\delta \leq \delta_2 \quad \|X(t_{j+1}) - X(t_j) - (t_{j+1} - t_j) X'(t_j)\| \leq (t_{j+1} - t_j) \frac{\varepsilon}{b-a}$$

Inégalité triangulaire: \Downarrow

$$\left| \|X(t_{j+1}) - X(t_j)\| - (t_{j+1} - t_j) \|X'(t_j)\| \right| \leq (t_{j+1} - t_j) \frac{\varepsilon}{b-a}$$

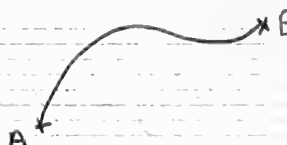
$$\left| \left(\sum_1^{N-1} \|X(t_{j+1}) - X(t_j)\| \right) - \left(\sum_1^{N-1} (t_{j+1} - t_j) \|X'(t_j)\| \right) \right| \leq \varepsilon$$

1) $\Rightarrow \delta < \delta_1$ et δ_2

Alors

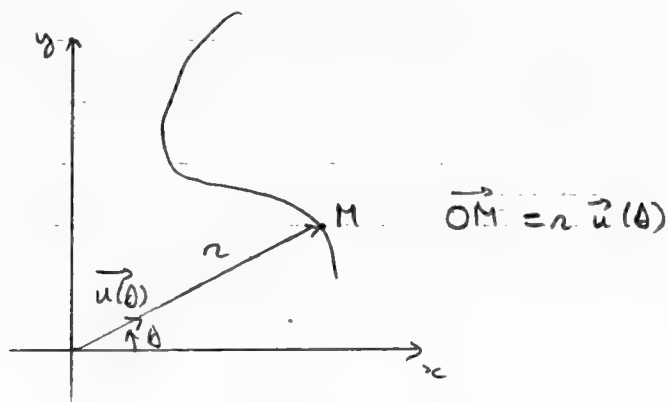
$$\left| I - \sum_1^{N-1} \|X(t_{j+1}) - X(t_j)\| \right| \leq 2\varepsilon$$

Exemple:



$$\text{longueur } \overrightarrow{AB} = \int_a^b \|X'(t)\| dt = \int_a^b \sqrt{[x_1'(t)]^2 + \dots + [x_n'(t)]^2} dt$$

$$\text{où } ds = \sqrt{x_1'(t)^2 + \dots + x_n'(t)^2} dt = \int_a^b ds$$



$$t \in [a, b] \longrightarrow X(t) = r(t) \vec{u}(\theta(t))$$

$$\|X'(t)\| = \left\| r'(t) \vec{u}(\theta(t)) + r(t) \frac{d\vec{u}}{d\theta} \theta'(t) \right\|$$

$$X'(t) = r' \vec{u} + r \cdot \theta' \cdot \vec{v}$$

\vec{v} directement orthogonal à \vec{u}

TB

$$ds = \sqrt{r'^2 + r^2(\theta')^2} dt$$

Cas particuliers : $\theta = r$ alors $l = \int_{\theta=r_0}^{\theta=r_1} \sqrt{r_0'^2 + r_0^2} d\theta$

Majoration d'une intégrale curviligne

$$\int_C \vec{V}(x) \cdot d\vec{x} = \int_a^b \vec{V}(X(t)) \cdot \vec{X}'(t) dt$$

$$|\vec{V} \cdot \vec{W}| \leq \|\vec{V}\| \|\vec{W}\|$$

Donc

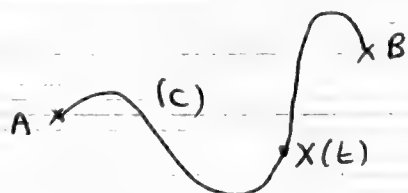
$$\begin{aligned} \left| \int_a^b \vec{V}(x) \cdot d\vec{x} \right| &\leq \int_a^b \|\vec{V}(x)\| \cdot \|\vec{X}'(t)\| dt \\ &\leq \int_a^b \|\vec{V}(x)\| ds \leq M \int_a^b \|\vec{X}'(t)\| dt \\ &M \cdot \text{long}(C) \end{aligned}$$

$$\text{où } M = \sup_{x \in C} \|\vec{V}(x)\|$$

En Annexe :

$$\left| \int_C \vec{V}(x) \cdot d\vec{x} \right| \leq \left\{ \sup_{x \in C} \|\vec{V}(x)\| \right\} \cdot \text{long}(C)$$

$$\text{Longueur d'un arc AB} = \int_a^b \|\vec{X}'(t)\| dt = l$$



$$t \in [a, b] \longrightarrow X(t) \in C$$

$$\text{On définit } \alpha(t) = \text{long } AX(t) = \int_a^t \|\vec{X}'(x)\| dx$$

$$t \in [a, b] \rightarrow s(t) \in [0, l]$$

$$s'(t) = \|X'(t)\| > 0$$

$t \rightarrow s$ est bijective C^1 entre $[a, b]$ et $[0, l]$

On peut paramétrer (C) par s :

$$s \in [0, l] \rightarrow \overbrace{X(t(s))}^{Y(s)} \in C$$

point tel que $AX = s$

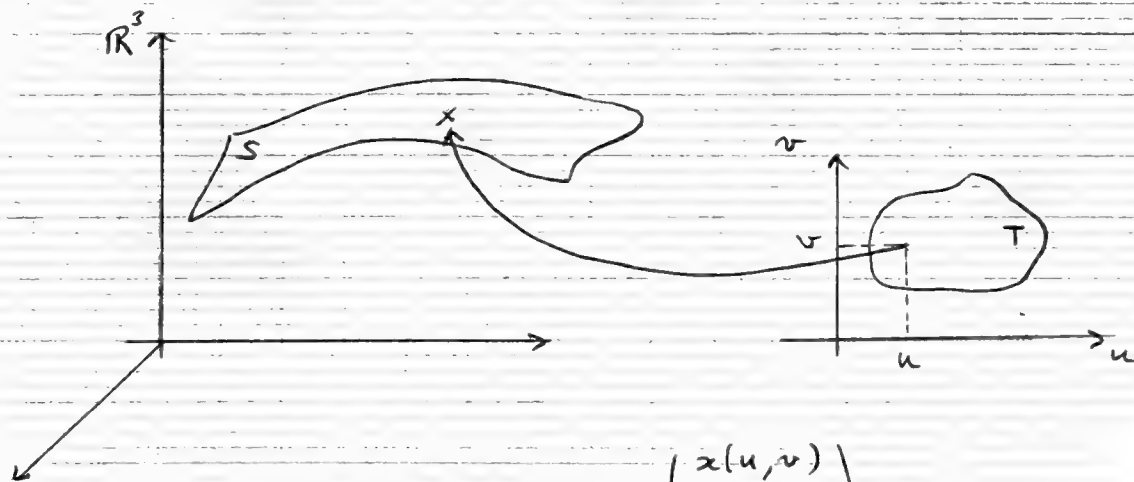
$$Y'(s) = X'(t(s)) \cdot t'(s)$$

$$= X'(t(s)) \cdot \frac{1}{s'(t)}$$

$$\cancel{Y'(s) = \|X'(t)\|} > 0 \quad Y'(s) = \frac{X'(t(s))}{\|X'(t(s))\|} \text{ est unitaire}$$

$$\text{long } \overline{AB} = \int_0^l \|Y'(s)\| ds = \int_0^l 1 ds = l$$

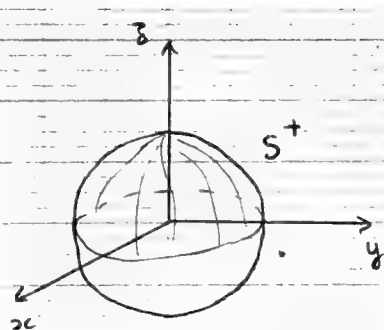
Intégrales de surface



$$(u, v) \in T \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow X(u, v) = \begin{pmatrix} x(u, v) \\ y(u, v) \\ z(u, v) \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$$

ouvert

(élément de surface paramétré)



$$\begin{cases} x^2 + y^2 + z^2 = 1 \\ z > 0 \end{cases}$$

$$S^+ = S \cap (z > 0)$$

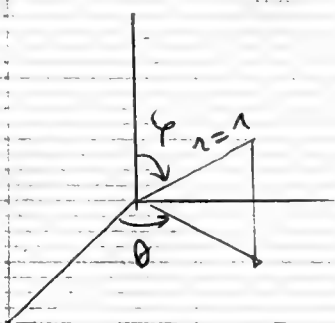
$$z^2 = 1 - x^2 - y^2$$

$$z = +\sqrt{1 - x^2 - y^2}$$

avec $(x, y) \in \text{disque unité ouvert } (0, 1)$

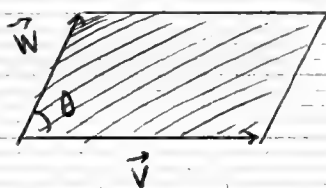
On a paramétrisé S^+ par $(x, y) \in T$

$$(x, y) \in T \longrightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ \sqrt{1 - x^2 - y^2} \end{pmatrix}$$



$$\begin{cases} x = \cos \theta \sin \varphi \\ y = \sin \theta \sin \varphi \\ z = \cos \varphi \end{cases}$$

$$(\theta, \varphi) \in]0, 2\pi[\times]0, \frac{\pi}{2}[$$

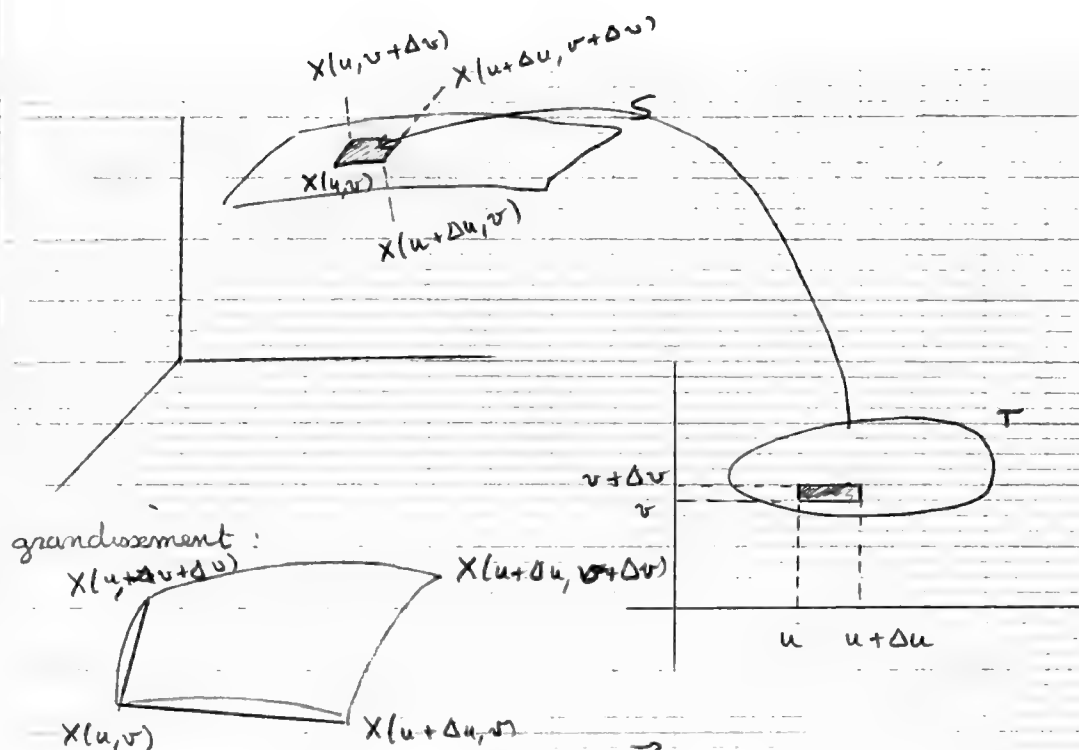


aire du parallélogramme

$$\|\vec{v}\| \|\vec{w}\| \sin \theta = \|\vec{v} \wedge \vec{w}\|$$

Def : Soit un élément de surface $S / (u, v) \in T \rightarrow X(u, v) \in \mathbb{R}^3$ de classe C^1

$$\text{aire de } S = \iint_T \left\| \frac{\partial \vec{X}}{\partial u}(u, v) \wedge \frac{\partial \vec{X}}{\partial v}(u, v) \right\| du dv$$



$$\begin{cases} X(u+\Delta u, v) - X(u, v) = \Delta u \frac{\partial \vec{X}}{\partial u}(u, v) + \Delta u \varepsilon(\Delta u) \\ X(u, v+\Delta v) - X(u, v) = \Delta v \frac{\partial \vec{X}}{\partial v}(u, v) + \Delta v \varepsilon(\Delta v) \end{cases}$$

Aire approchée: $\left\| \frac{\partial \vec{X}}{\partial u}(u, v) \wedge \frac{\partial \vec{X}}{\partial v}(u, v) \right\| \Delta u \Delta v$
 du rectangle déformé:

$$\text{Aire approché de } S = \sum = \iint_T \left\| \frac{\partial \vec{X}}{\partial u}(u, v) \wedge \frac{\partial \vec{X}}{\partial v}(u, v) \right\| du dv$$

Exemple

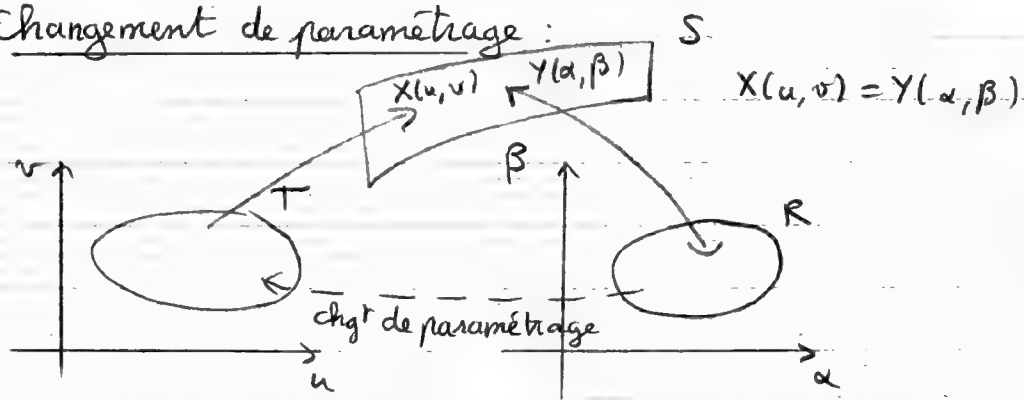
$$X(x, y) = \begin{pmatrix} x \\ y \\ f(x, y) \end{pmatrix}$$

$$\frac{\partial \vec{X}}{\partial x} \wedge \frac{\partial \vec{X}}{\partial y} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ f'_x \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ f'_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -f'_x \\ -f'_y \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{aire de } S = \iint_T \sqrt{1 + (f'_x)^2 + (f'_y)^2} dx dy$$

$\frac{\partial X}{\partial u}$ et $\frac{\partial X}{\partial v}$ = vecteurs ^{tangents} ~~orthogonaux~~ au plan à la surface.
 Donc $\frac{\partial X}{\partial u} \wedge \frac{\partial X}{\partial v}$ sera la normale à la surface.

Changement de paramétrage :



$$\left\{ \begin{array}{l} \text{Aire } S = \iint_T \left\| \frac{\partial X}{\partial u} \wedge \frac{\partial X}{\partial v} \right\| du dv \\ \text{Aire } S = \iint_R \left\| \frac{\partial Y}{\partial \alpha} \wedge \frac{\partial Y}{\partial \beta} \right\| d\alpha d\beta \end{array} \right.$$

On a :

$$\iint_T \left\| \frac{\partial X}{\partial u}(u, v) \wedge \frac{\partial X}{\partial v}(u, v) \right\| du dv$$

$$\left. \begin{array}{l} u = u(\alpha, \beta) \\ v = v(\alpha, \beta) \end{array} \right\} \text{chgt variables}$$

$$\iint_R \left\| \frac{\partial X}{\partial u}(u(\alpha, \beta), v(\alpha, \beta)) \wedge \frac{\partial X}{\partial v}(u(\alpha, \beta), v(\alpha, \beta)) \right\| \left| \frac{D(u, v)}{D(\alpha, \beta)} \right| d\alpha d\beta \quad (1)$$

$$Y(\alpha, \beta) = X(u(\alpha, \beta), v(\alpha, \beta))$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial Y}{\partial \alpha}(\alpha, \beta) = \frac{\partial X}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial \alpha} + \frac{\partial X}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial \alpha} \\ \frac{\partial Y}{\partial \beta}(\alpha, \beta) = \frac{\partial X}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial \beta} + \frac{\partial X}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial \beta} \end{array} \right.$$

$$\frac{\partial Y}{\partial \alpha} \wedge \frac{\partial Y}{\partial \beta} = \frac{D(u,v)}{D(\alpha,\beta)} \left(\frac{\partial X}{\partial u} \wedge \frac{\partial X}{\partial v} \right)$$

fonse calculs faits! car $\frac{D(u,v)}{D(\alpha,\beta)} = \frac{\partial u}{\partial \alpha} \cdot \frac{\partial v}{\partial \beta} - \frac{\partial u}{\partial \beta} \cdot \frac{\partial v}{\partial \alpha}$

(1) donne : $\iint_R \left\| \frac{\partial Y}{\partial \alpha} \wedge \frac{\partial Y}{\partial \beta} \right\| \frac{1}{\left| \frac{D(u,v)}{D(\alpha,\beta)} \right|} \left| \frac{D(u,v)}{D(\alpha,\beta)} \right| d\alpha d\beta$

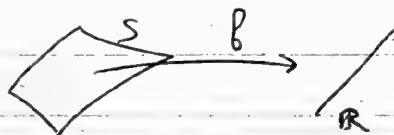
Notation :

$$d\sigma \doteq \left\| \frac{\partial X}{\partial u} \wedge \frac{\partial X}{\partial v} \right\| du dv$$

aire $S = \iint_T d\sigma$

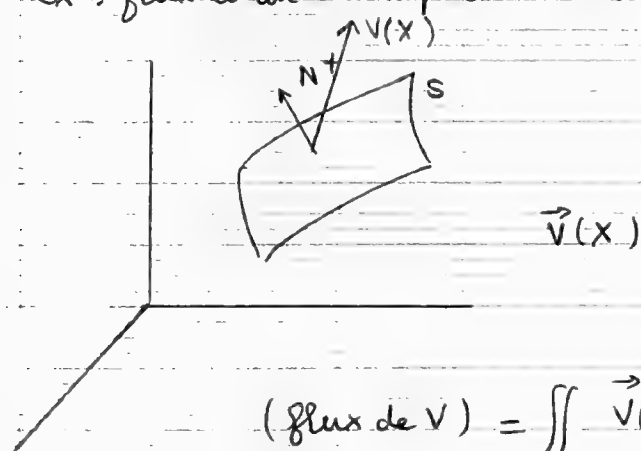
$f: S \rightarrow \mathbb{R}$

$$\iint_S f d\sigma = \iint_T f(X(u,v)) \left\| \frac{\partial X}{\partial u} \wedge \frac{\partial X}{\partial v} \right\| du dv$$



ex : flux d'un champ de vecteurs à travers un él. S avec une normale orientée.

$N^+ =$ normale orientée unitaire



$$(\text{flux de } V) = \iint_S \vec{V}(x) \cdot \vec{N}^+(x) d\sigma$$

$$N(X(u,v)) = \frac{\frac{\partial X}{\partial u} \wedge \frac{\partial X}{\partial v}}{\left\| \frac{\partial X}{\partial u} \wedge \frac{\partial X}{\partial v} \right\|}$$

① Parmi les formes différentielles suivantes, lesquelles sont des différentielles totales ? Indiquer alors de quelle fonction.

a) $x dy - y dx$

b) $\frac{x dy - y dx}{xy}$

c) $\frac{y dx - x dy}{y^2}$

② Calculer les intégrales suivantes :

a) $\int_{\widehat{AB}} -\frac{1}{x} dx + \frac{1}{y} dy$ $A\left(\begin{smallmatrix} 2 \\ 2 \end{smallmatrix}\right)$ $B\left(\begin{smallmatrix} 1 \\ 1 \end{smallmatrix}\right)$

b) $\int_{\widehat{AB}} \frac{1}{y} dx - \frac{x}{y^2} dy$ $A\left(\begin{smallmatrix} 2 \\ 2 \end{smallmatrix}\right)$ $B\left(\begin{smallmatrix} 0 \\ 4 \end{smallmatrix}\right)$

① a) $\frac{\partial(-y)}{\partial y} = -1$ et $\frac{\partial(x)}{\partial x} = 1$. Ces 2 différentielles ne sont pas égales, donc la forme différentielle $\omega = x dy - y dx$ n'est pas fermée.

On sait (Cochy-Ezra 67, p 83) que si ω est définie sur un rectangle, ω fermée (ie $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$ si $\omega = P dx + Q dy$) équivaut à ω exacte (ie "totale", ie $\exists f / \omega = df$).

Concl: $x dy - y dx$ n'est pas une différentielle exacte.

NB: Calcul direct possible. Supposons $df = x dy - y dx$.

Alors

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = -y & \Rightarrow f(x, y) = -yx + k(y) \\ \frac{\partial f}{\partial y} = x & \Rightarrow f(x, y) = xy + l(x) \end{cases}$$

donc $k(y) = 2xy + c(y)$

Prends $x=0$. On obtient $k(y) = c(0)$ donc $k(y) = cte \quad \forall y$, et :

$$cte = 2xy + c(y)$$

Sur $x \neq 0$, faisons tendre y vers $+\infty$: absurdité ! Donc pas de f tq $df = \omega$.

ie f n'est pas une forme différentielle exacte.

2

b) Soit $\omega = P dx + Q dy$ avec $P = -\frac{1}{x}$ et $Q = \frac{1}{y}$, donc $\frac{\partial P}{\partial y} = 0 = \frac{\partial Q}{\partial x}$ et ω sera exacte (sur tout rectangle de \mathbb{R}^2 , soit ici sur $\mathbb{R}^2 \setminus \{xy=0\}$).

Recherche de f tq $df = \omega$:

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = -\frac{1}{x} & (1) \\ \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{1}{y} & (2) \end{cases}$$

(1) $\Rightarrow f = -\ln|x| + k(y)$ et en reportant dans (2):

$$k'(y) = \frac{1}{y} \Rightarrow k(y) = \ln|y| + c \quad (c = \text{cte})$$

Ainsi, si $df = \omega$, alors $f(x, y) = -\ln|x| + \ln|y| + c = \ln \frac{|y|}{|x|} + c$

Réc., vérifions que $\boxed{f = \ln \frac{|y|}{|x|} + c}$ satisfait $df = \omega$:

$$df = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy = \frac{1}{\frac{y}{x}} \left(-\frac{y}{x^2} \right) dx + \frac{1}{\frac{y}{x}} \cdot \frac{1}{x} dy = \omega$$

Q.F.D

c) $\omega = P dx + Q dy$ avec $P = \frac{1}{y}$ et $Q = -\frac{x}{y^2}$.

$$\begin{cases} \frac{\partial P}{\partial y} = -\frac{1}{y^2} \\ \frac{\partial Q}{\partial x} = -\frac{1}{y^2} \end{cases} \Rightarrow \omega \text{ est exacte sur tout disque (resp. rectangle) ne rencontrant pas l'axe } y=0.$$

En aura:

$$df = \omega \Leftrightarrow \begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{1}{y} & \Rightarrow f = \frac{x}{y} + k(y) & (1) \\ \frac{\partial f}{\partial y} = -\frac{x}{y^2} & & (2) \end{cases}$$

En reportant (1) dans (2):

$$-\frac{x}{y^2} + k'(y) = -\frac{x}{y^2} \Rightarrow k'(y) = 0 \Rightarrow k(y) = \text{cte}$$

Donc $\boxed{f(x, y) = \frac{x}{y} + \text{cte}}$

(2) Les 2 formes différentielles que l'on intègre sont exactes car vérifient $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$, sur chacun des rectangles où elles sont définies. Donc :

$$I = \int_{\widehat{AB}} -\frac{1}{x} dx + \frac{1}{y} dy = \int_{\widehat{AB}} df = f(B) - f(A)$$

$$\text{où } df = -\frac{1}{x} dx + \frac{1}{y} dy.$$

$$\text{On a } f = \ln \frac{|y|}{|x|} + c \text{ d'après (1) b), donc}$$

$$I = f(1,1) - f(2,2) = 0$$

* De même, d'après (1)

$$J = \int_{\widehat{AB}} \frac{1}{y} dx - \frac{x}{y^2} dy = \int_{\widehat{AB}} dg = g(B) - g(A)$$

$$\text{où } g = \frac{x}{y} + c.$$

$$J = g(0,4) - g(2,2) = -1$$

Quelques idées : Interprétation de $\int_C \omega$

$$\omega = P dx + Q dy$$

C = chemin de \mathbb{R}^2 défini par $\gamma: [0,1] \rightarrow \mathbb{R}^2$, dérivable.
 $t \mapsto \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}$

Par définition :

$$\int_C \omega = \int_C P dx + Q dy \doteq \int_{t=0}^1 \left[P(x(t), y(t)) x'(t) + Q(x(t), y(t)) y'(t) \right] dt$$

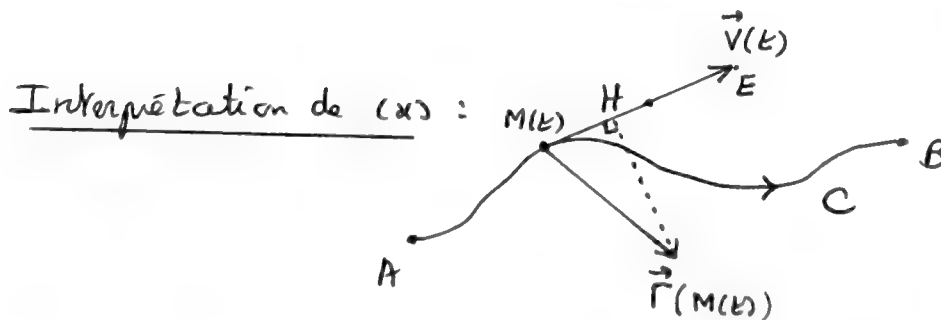
$$= \int_0^1 \underbrace{\begin{pmatrix} P(\gamma(t)) \\ Q(\gamma(t)) \end{pmatrix}}_{\vec{\Gamma}(M(t))} \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} x'(t) \\ y'(t) \end{pmatrix}}_{\vec{V}(t)} dt \quad (x)$$

" $\vec{V}(t) =$ vecteur vitesse en $M(t) \doteq \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = \gamma(t)$

valeur en $M(t) = \gamma(t)$ du champ
de vecteur défini par ω

Car se donner ω ou se donner un champ de vecteurs revient au même, vu la correspondance

$$\begin{array}{ccc} \text{1-forme différentielle} & \longleftrightarrow & \text{champ de vecteur} \\ \omega(x,y) = P(x,y) dx + Q(x,y) dy & \longleftrightarrow & \vec{\Gamma}(x,y) = \begin{pmatrix} P(x,y) \\ Q(x,y) \end{pmatrix} \end{array}$$



(x) exhibe le produit scalaire $\vec{\Gamma}(M(t)) \cdot \vec{V}(t) = \overline{M(t)H} \cdot \overline{M(t), \vec{E}}$ qui

sera d'autant plus grand et positif que \vec{v} et \vec{F} sont dans la même direction, ~~et~~ d'autant plus négatif que \vec{v} et \vec{F} ne sont pas dans la même direction.

L'intégrale $\int_C \omega$ mesure, en quelque sorte, la facilité (ou la difficulté) de circuler pour notre point $M(t)$, allant de A vers B en suivant C, et dans le champ de vecteurs \vec{F} .

(Pensez à \vec{F} comme à un champ de vecteurs force qui attire le mobile.)

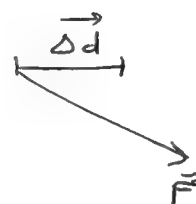
On a mesuré la circulation du champ de vecteurs \vec{F} le long de C.

(M) Gouty-Ezra 67, pp 332-333)

Autre interprétation de (*) :

$W = Pt = \text{travail}$ $P = \text{puissance}$

Puissance d'une force sur un déplacement $\vec{\Delta d}$: $\vec{F} \cdot \vec{\Delta d}$



Donc : $\Delta W = \vec{F} \cdot \vec{\Delta d} = F \cdot \frac{\Delta d}{\Delta t} \cdot \Delta t$

$$\frac{\Delta W}{\Delta t} = \vec{F} \cdot \frac{\Delta \vec{d}}{\Delta t}$$

$$\frac{dW}{dt} = \vec{F} \cdot \vec{v}$$

$$W = \int_a^b \vec{F} \cdot \vec{v} dt = \int \omega dt \quad \text{où } \omega = \vec{F} \cdot \vec{v} \quad (\text{comme ci-dessus}).$$

|| La circulation du champ \vec{F} le long de γ est le travail fourni par cette force le long du chemin γ .

Calculer les intégrales curvilignes suivantes :

1° $\int_C (x+y) dx + (x-y) dy$

a) Pour $C =$ arc de cercle $x(t) = \cos t, y(t) = \sin t, 0 \leq t \leq \frac{\pi}{2}$

b) Pour $C =$ segment joignant $A(1,0), B(0,1)$

2° $\int_C xy dx + (x+y) dy$ où C est l'arc \overrightarrow{AB} de la parabole

$y = x^2$ avec $A(-1,1)$ et $B(2,4)$

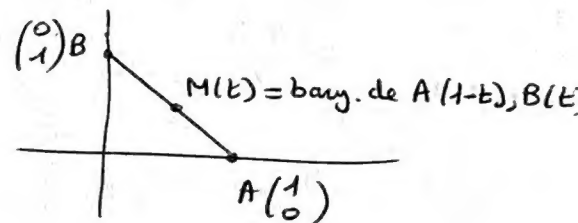
1° a)
$$I \doteq \int_0^{\frac{\pi}{2}} ((\cos t + \sin t)(-\sin t) + (\cos t - \sin t) \cos t) dt$$

$$= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos 2t - \sin 2t dt = \left[\frac{\sin 2t}{2} + \frac{\cos 2t}{2} \right]_0^{\frac{\pi}{2}} = -1$$

b) On paramètre le segment $[AB]$ par $M(t) = \begin{pmatrix} 1-t \\ t \end{pmatrix}$

$$J \doteq \int_0^1 ((1-t)+t)(-1) + ((1-t)-t) dt$$

$$= \int_0^1 -2t dt = [-t^2]_0^1 = -1$$



Autre méthode :

Posons $\omega = (x+y) dx + (x-y) dy$. Est-ce une forme différentielle exacte ?

Cherchons f tq $\omega = df$, ie

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = x+y & (1) \\ \frac{\partial f}{\partial y} = x-y & (2) \end{cases}$$

(1) $\Leftrightarrow f = \frac{x^2}{2} + yx + k(y)$ et en reportant dans (2) :

$$x + k'(y) = x - y \Rightarrow k'(y) = -y \Rightarrow k(y) = -\frac{y^2}{2} + c \quad c \in \mathbb{R}$$

ω est exacte, et $f(x,y) = \frac{x^2 - y^2}{2} + xy + c$.

$$\text{Donc } \int_{\overline{AB}} \omega = \int_{\overline{AB}} df = f(B) - f(A) = f(0,1) - f(1,0) = -\frac{1}{2} + \frac{1}{2} = -1$$

pour tous les chemins d'extrémités A et B allant de A vers B !

2°/

$$\begin{cases} x = t \\ y = t^2 \end{cases}$$

$$I = \int_{t=-1}^2 [t^3 + (t+t^2)2t] dt$$

$$= \int_{-1}^2 (3t^3 + 2t^2) dt$$

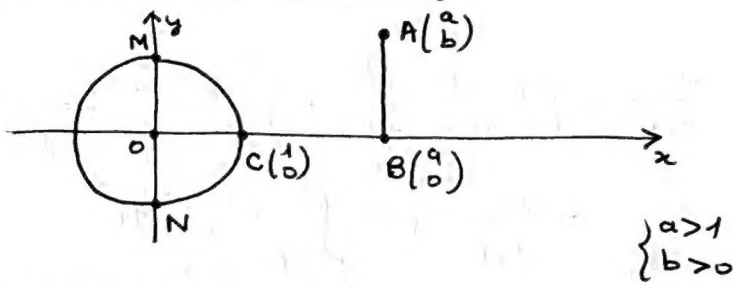
$$= \left[\frac{3}{4} t^4 + \frac{2}{3} t^3 \right]_{-1}^2$$

$$= \frac{69}{4}$$

Calculer l'intégrale curviligne :

$$I = \int_{\Gamma} \frac{1}{(x^2+y^2)^2} \left((x \ln(x^2+y^2) - x^2 y) dx + (y \ln(x^2+y^2) + x^3) dy \right)$$

le long du contour CMNCBA ci-dessous :



(réf. E.S.T.P et Serfati III. 6.3)

* Sur le cercle : $C \begin{cases} x(t) = \cos t \\ y(t) = \sin t \end{cases}$

$$I_1 = \int_C -\cos^2 t \sin t (-\sin t) + \cos^3 t \sin t dt = \int_0^{2\pi} \cos^2 t dt = \pi$$

* Sur CB : $\begin{cases} x(t) = t \in [1, a] \\ y(t) = 0 \end{cases}$

$$I_2 = \int_1^a \frac{t \ln t^2}{t^4} dt = 2 \int_1^a \frac{\ln t}{t^3} dt = 2 \left(\left[\ln t \cdot \frac{t^{-2}}{-2} \right]_1^a - \int_1^a \frac{1}{t} \cdot \frac{t^{-2}}{-2} dt \right)$$

après calculs : $I_2 = -\frac{\ln a}{a^2} + \frac{1}{2} - \frac{1}{2a^2}$

* Sur BA : $\begin{cases} x(t) = a \\ y(t) = t \in [0, b] \end{cases}$

$$I_3 = \int_0^b \frac{t \ln(a^2+t^2) + a^3}{(a^2+t^2)^2} dt = \underbrace{\int_0^b \frac{t \ln(a^2+t^2)}{(a^2+t^2)^2} dt}_{J_1} + \underbrace{a^3 \int_0^b \frac{1}{(a^2+t^2)^2} dt}_{J_2}$$

Calcul de J_1 : Intégration par parties,

$$J_1 = \left[-\frac{1}{2(a^2+t^2)} \ln(a^2+t^2) \right]_0^b - \int_0^b -\frac{1}{2(a^2+t^2)} \cdot \frac{2t}{a^2+t^2} dt$$

$$= \frac{\ln a^2}{2a^2} - \frac{\ln(a^2+b^2)}{2(a^2+b^2)} + \underbrace{\int_0^b \frac{t}{(a^2+t^2)^2} dt}_{\left[-\frac{1}{2} \frac{1}{a^2+t^2} \right]_0^b} = -\frac{1}{2(a^2+b^2)} + \frac{1}{2a^2}$$

$$\left[-\frac{1}{2} \frac{1}{a^2+t^2} \right]_0^b = -\frac{1}{2(a^2+b^2)} + \frac{1}{2a^2}$$

$$\text{d'où } J_1 = \frac{\ln a}{a^2} - \frac{\ln(a^2+b^2)}{2(a^2+b^2)} + \frac{1}{2a^2} - \frac{1}{2(a^2+b^2)}$$

Calcul de J_2 :

$$\begin{aligned} \text{Par int. par parties : } \int_0^b \frac{dt}{a^2+t^2} &= \left[t \cdot \frac{1}{a^2+t^2} \right]_0^b - \int_0^b t \cdot \frac{-2t}{(a^2+t^2)^2} dt \\ &= \frac{b}{a^2+b^2} + 2 \int_0^b \frac{t^2}{(a^2+t^2)^2} dt \\ &= \int_0^b \frac{1}{a^2+t^2} dt - a^2 \int_0^b \frac{1}{(a^2+t^2)^2} dt \end{aligned}$$

$$\text{d'où } \int_0^b \frac{dt}{a^2+t^2} = \frac{b}{a^2+b^2} + 2 \int_0^b \frac{dt}{a^2+t^2} - 2a^2 \int_0^b \frac{dt}{(a^2+t^2)^2}$$

$$\begin{aligned} J_2 &= \int_0^b \frac{dt}{(a^2+t^2)^2} = \frac{1}{2a^2} \left(\int_0^b \frac{dt}{a^2+t^2} + \frac{b}{a^2+b^2} \right) = \frac{1}{2a^3} \operatorname{Arctg} \frac{b}{a} + \frac{b}{2a^2(a^2+b^2)} \\ &\quad \left[\frac{1}{a} \operatorname{Arctg} \frac{t}{a} \right]_0^b = \frac{1}{a} \operatorname{Arctg} \frac{b}{a} \end{aligned}$$

En remplaçant, on obtient J_3 :

$$J_3 = J_1 + a^3 J_2 = \frac{\ln a}{a^2} - \frac{\ln(a^2+b^2)}{2(a^2+b^2)} + \frac{1}{2a^2} - \frac{1}{2(a^2+b^2)} + \frac{1}{2} \operatorname{Arctg} \frac{b}{a} + \frac{ab}{2(a^2+b^2)}$$

Ccl :

$$I = J_1 + J_2 + J_3 = \pi + \frac{1}{2} - \frac{\ln(a^2+b^2)}{2(a^2+b^2)} - \frac{1}{2(a^2+b^2)} + \frac{ab}{2(a^2+b^2)} + \frac{1}{2} \operatorname{Arctg} \frac{b}{a}$$

NB : On aurait pu passer en polaire - c'est fait sur Serfati III.6.3.

Posez $\omega_1 = x \ln(x^2+y^2) dx + y \ln(x^2+y^2) dy$. Soit $P: \begin{pmatrix} r \\ \theta \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \cos \theta \\ r \sin \theta \end{pmatrix}$ le chgt de coord. en polaire, on a :

$$\int_{\Gamma} \omega_1 = \int_{\Gamma_1} P^* \omega_1 \quad \text{où } P^* \omega_1 \text{ est le pull-back de } \omega_1.$$

On obtient $P^* \omega_1$ en remplaçant x et y par $r \cos \theta$ et $r \sin \theta$ dans ω_1 :

$$\begin{aligned} P_1^* \omega_1(r, \theta) &= r \cos \theta \ln r^2 \underbrace{d(r \cos \theta)}_{\cos \theta dr - r \sin \theta d\theta} + r \sin \theta \ln r^2 \underbrace{d(r \sin \theta)}_{\sin \theta dr + r \cos \theta d\theta} \\ &= \dots = 2r \ln r^2 dr \quad \text{et ainsi de suite} \dots \end{aligned}$$